BSC-50

BSC-75

BSC-100

BSC-100N

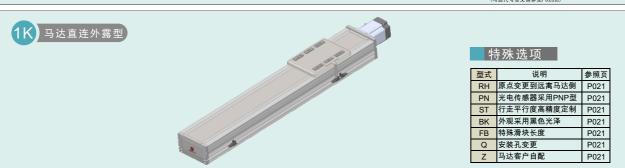
BSC-125

BSC-180

## 单轴机器人 滚珠螺杆型 BSC-150 本体宽幅 150 mm

马达直连外露型



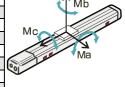


## 基本规格

## 驱动功率(W) 400 750 额定扭矩(N·m) 1.3 24 滚珠丝杠导程(mm) 5 10 20 5 10 20 最高速度(mm/sec) 250 500 1000 250 500 1000 额定加速度(mm/sec<sup>2</sup>) (注1) 0.15G 0.3G 0.3G 0.15G 0.3G 0.3G 水平 120 80 40 150 120 80 最大可搬重量(kg) 垂直 50 24 13 50 36 25 额定推力(N) 1470 735 367 2713 1356 678 行程范围(mm) 100~1600(50间隔) 马达额定转速 3000RPM

## 普通规格

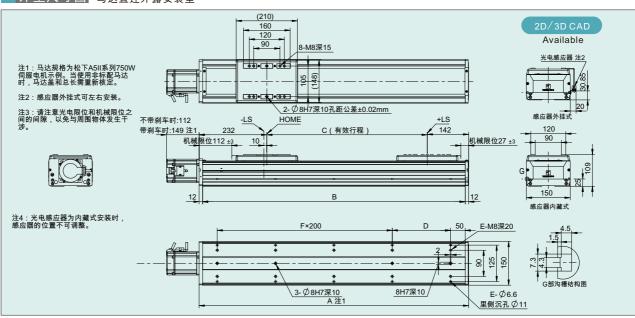
	重复定位精度	C级±0.01mm,P级±0.005mm
]	驱动机构	C级Φ20mm转造C7级,P级Φ20mm研磨C5级
l	动态容许力矩	Ma: 152.1N·m, Mb: 165.5N·m, Mc: 192.4N·m
l	负荷允许伸出长度	600mm以下
l	感应器	①-LS,②HOME,③+LS OMRON EE-SX674 ×3组
1	感应器出线长度	标准出线长度:2M
]	基座材质	硬质挤压铝型材,白色光泽
]	安装面精度要求	平面度0.05mm以下,P级0.02mm以下
1	防尘设计	不锈钢带密闭防尘,适合洁净环境使用。
]	使用环境	0~40℃,85%RH(无凝结)
	注4. 二大灾次 4. 年	J 本体 生 ユ × 二 仁 ナ キ <del>ヘ ×</del> 4 00 0 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1



注1:1G=9800mm/sec2。 注1:动态容许力矩以直线运动单元行走寿命为10000km时的数值。

注2:使用非上述功率马达时请依据实际参数推算

# 外型尺寸图 马达直连外露安装型



尺寸图	图代号	说明	•	质量
-----	-----	----	---	----

单位:	mm
-----	----

有效行程	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1200	1300	1400	1500	1600
Α	474	524	574	624	674	724	774	824	874	924	974	1024	1074	1124	1174	1224	1274	1324	1374	1424	1474	1574	1674	1774	1874	1974
В	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1550	1650	1750	1850	1950
С	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1200	1300	1400	1500	1600
D	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	50	150	50	150	50
E	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	20	20
F	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	8	8
质量(kg)	14	14.6	15.2	15.8	16.4	17	17.6	18.2	18.8	19.4	20	20.6	21.2	21.8	22.4	23	23.6	24.2	24.8	25.4	26	27.2	28.4	29.6	30.8	32

注1:重量不含马达。注2:当行程超过1600mm时,请向技术人员洽询。

**@D002** 选型提示

## BSC-150 单轴机器人 滚珠螺杆型 本体宽幅 150 mm

马达直连内置型





## 基本规格

BSC系列 滚珠丝杠全封闭型

驱动功率(W)			400			750	
额定扭矩(N·m)			1.3			2.4	
滚珠丝杠导程(mm	)	5	10	20	5	10	20
最高速度(mm/sec)	)	250	500	1000	250	500	1000
额定加速度(mm/se	ec²) (注1)	0.15G	0.3G	0.3G	0.15G	0.3G	0.3G
最大可搬重量(kg)	水平	120	80	40	150	120	80
取八引放至里(kg)	垂直	50	24	13	50	36	25
额定推力(N)		1470	735	367	2713	1356	678
行程范围(mm)			10	0~160	0(50间	隔)	
马达额定转速				3000	RPM		

## 普通规格

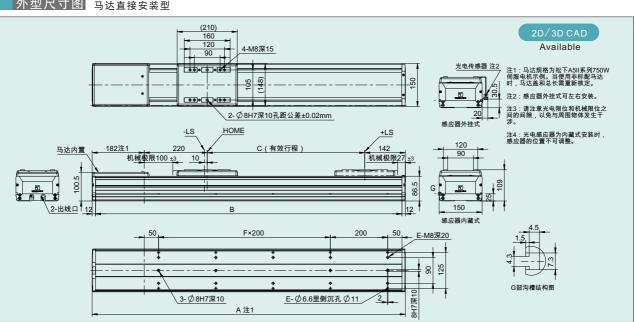
重复定位精度	C级±0.01mm,P级±0.005mm
驱动机构	C级Φ20mm转造C7级,P级Φ20mm研磨C5级
动态容许力矩	Ma: 152.1N·m, Mb: 165.5N·m, Mc: 192.4N·m
负荷允许伸出长度	600mm以下
感应器	①-LS,②HOME,③+LS OMRON EE-SX674 ×3组
感应器出线长度	标准出线长度:2M
基座材质	硬质挤压铝型材,白色光泽
安装面精度要求	平面度0.05mm以下,P级0.02mm以下
防尘设计	不锈钢带密闭防尘,适合洁净环境使用。
使用环境	0~40℃,85%RH(无凝结)
> + = + = = > + + = 1	J = 15 = 1 × = 17 + = 0 × 100001 = 145 × F



注1:1G=9800mm/sec<sup>2</sup>。

注2:使用非上述功率马达时请依据实际参数推算

## 外型尺寸图 马达直接安装型



尺寸图代号说明・质量

	000	000		.000		00	.000		.000	.000
94	1444	1494	1544	1594	1644	1744	1844	1944	2044	2144
70	1420	1470	1520	2170	1620	2120	2120	2120	2020	2120
50	900	950	1000	1050	1100	1200	1300	1400	1500	1600
00	150	200	50	100	150	50	150	50	150	50
4	14	14	16	16	16	16	18	18	20	20

有效行程 100 | 150 | 200 | 250 | 300 | 350 | 400 | 450 | 500 | 550 | 600 | 650 | 700 | 750 | 800 | 850 | 900 | 950 | 1000 | 1050 | 1100 | 1200 | 1300 | 1400 | 1500 | 1600 | 644 694 744 794 844 894 944 994 1044 1094 1144 1194 1244 1294 1344 139 В 620 670 720 820 920 970 1020 1070 1120 1170 1220 1270 1320 137 С 100 150 200 250 300 350 400 450 500 550 600 650 700 750 800 85 D 150 200 50 100 150 200 50 100 150 200 50 100 150 200 50 10 Ε 6 6 8 8 8 10 10 10 10 12 12 12 12 14 5 1 2 2 2 2 3 3 3 4 4 4 4 5 6 7 F 3 5 5 6 6 6 7 8 8 质量(kg) 14 14.6 15.2 15.8 16.4 17 17.6 18.2 18.8 19.4 20 21.2 21.8 22.4 23 23.6 24.2 24.8 25.4 26 27.2 28.4 29.6 30.8

注1:重量不含马达。注2:当行程超过1600mm时,请向技术人员洽询。

选型提示

单位: mm

选型指南

IK系列 单轴机器人

IX系列 单轴机器人

BS系列 单轴机器人

TSH系列 单轴机器人

TSC系列 单轴机器人

IRV2/IRV3系列 直交机器人

RC系列 机器人控制器

参考资料

BSC-50

BSC-75

BSC-100

BSC-100N

BSC-125

BSC-180

# 滚珠丝杠型单轴机器一

BSC-50

BSC-75

BSC-100

BSC-100N

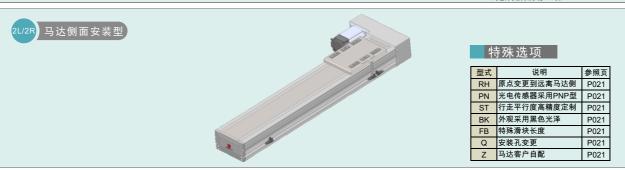
BSC-125

BSC-180

## BSC-150 单轴机器人 滚珠螺杆型 本体宽幅 150 mm

马达侧面安装型



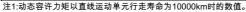


## 基本规格

驱动功率(W)			400			750				
额定扭矩(N·m)			1.3		2.4					
滚珠丝杠导程(mm	)	5	10	20	5	10	20			
最高速度(mm/sec)	)	250	500	1000	250	500	1000			
额定加速度(mm/se	ec²) (注1)	0.15G	0.3G	0.3G	0.15G	0.3G	0.3G			
最大可搬重量(kg)	水平	120	80	40	150	120	80			
取八引放主里(Ng)	垂直	50	24	13	50	36	25			
额定推力(N)		1470	735	367	2713	1356	678			
行程范围(mm) 100~1600(50间隔)										
马达额定转速		3000RPM								
¥4 40 0000	, 2									

## 普通规格

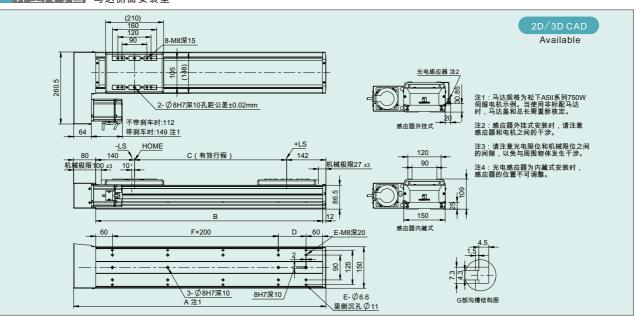
1	重复定位精度	C级±0.01mm,P级±0.005mm
]	驱动机构	C级Φ20mm转造C7级,P级Φ20mm研磨C5级
l	动态容许力矩	Ma: 152.1N·m, Mb: 165.5N·m, Mc: 192.4N·m
l	负荷允许伸出长度	600mm以下
l	感应器	①-LS,②HOME,③+LS OMRON EE-SX674 ×3组
1	感应器出线长度	标准出线长度:2M
	基座材质	硬质挤压铝型材,白色光泽
]	安装面精度要求	平面度0.05mm以下,P级0.02mm以下
	防尘设计	不锈钢带密闭防尘,适合洁净环境使用。
]	使用环境	0~40℃,85%RH(无凝结)
_	× + + + + + + + + + + + + + + + + + + +	1 ± 15 ′ = 1 × = 1 + ± 5 × 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1



注1:1G=9800mm/sec2。

注2:使用非上述功率马达时请依据实际参数推算

## 外型尺寸图 马达侧面安装型



尺寸图代号说明·质量

单位:	mm
-----	----

有效行利	₹ 100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1200	1300	1400	1500	1600
Α	462	512	562	612	662	712	762	812	862	912	962	1012	1062	1112	1162	1212	1262	1312	1362	1412	1462	1562	1662	1762	1862	1962
В	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	1320	1370	1470	1570	1670	1770	1870
С	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1200	1300	1400	1500	1600
D	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	150	50	150	50	150
Е	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	18	18	20	20
F	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	7	7	8	8
质量(kg	12.5	13.1	13.7	14.3	14.9	15.5	16.1	16.7	17.3	17.9	18.5	19.1	19.7	20.3	20.9	21.5	22.1	22.7	23.3	23.9	24.5	25.7	26.9	28.1	29.3	30.5

注1:重量不含马达。注2:当行程超过1600mm时,请向技术人员洽询。

**@D002** 选型提示

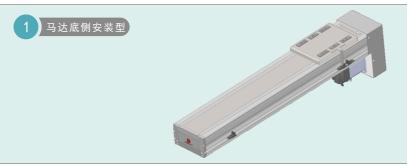
# BSC-150

BSC系列 滚珠丝杠全封闭型

# 单轴机器人 滚珠螺杆型 本体宽幅150 mm

马达底侧安装型





## 特殊选项

型式	说明	参照页
RH	原点变更到远离马达侧	P021
PN	光电传感器采用PNP型	P021
ST	行走平行度高精度定制	P021
BK	外观采用黑色光泽	P021
FB	特殊滑块长度	P021
Q	安装孔变更	P021
Z	马达客户自配	P021

## 基本规格

驱动功率(W)			400		750						
额定扭矩(N·m)		1.3		2.4							
滚珠丝杠导程(mm	5	10	20	5	10	20					
最高速度(mm/sec)	250	500	1000	250	500	1000					
额定加速度(mm/se	0.15G	0.3G	0.3G	0.15G	0.3G	0.3G					
最大可搬重量(kg)	水平	120	80	40	150	120	80				
	垂直	50	50 24		50	36	25				
额定推力(N)	1470	735	367	2713	1356	678					
行程范围(mm)	100~1600(50间隔)										
马达额定转速	3000RPM										
*	, 2										

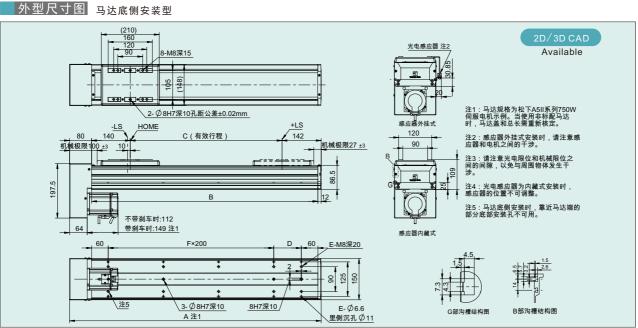
普通规格

重复定位精度	C级±0.01mm,P级±0.005mm
驱动机构	C级Φ20mm转造C7级,P级Φ20mm研磨C5级
动态容许力矩	Ma: 152.1N·m, Mb: 165.5N·m, Mc: 192.4N·m
负荷允许伸出长度	600mm以下
感应器	①-LS,②HOME,③+LS OMRON EE-SX674 ×3组
感应器出线长度	标准出线长度:2M
基座材质	硬质挤压铝型材,白色光泽
安装面精度要求	平面度0.05mm以下,P级0.02mm以下
防尘设计	不锈钢带密闭防尘,适合洁净环境使用。
使用环境	0~40℃,85%RH(无凝结)
注1. 动太宓许为好!	过直线运动单元汽车基金为10000km时的数值



注1:1G=9800mm/sec2。

注2:使用非上述功率马达时请依据实际参数推算



尺寸图代号说明·质量

畄	欱	mm

有效行程	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1200	1300	1400	1500	1600
Α	462	512	562	612	662	712	762	812	862	912	962	1012	1062	1112	1162	1212	1262	1312	1362	1412	1462	1562	1662	1762	1862	1962
В	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	1320	1370	1470	1570	1670	1770	1870
С	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1200	1300	1400	1500	1600
D	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	150	50	150	50	150
Е	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	18	18	20	20
F	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	7	7	8	8
质量(kg)	12.5	13.1	13.7	14.3	14.9	15.5	16.1	16.7	17.3	17.9	18.5	19.1	19.7	20.3	20.9	21.5	22.1	22.7	23.3	23.9	24.5	25.7	26.9	28.1	29.3	30.5

注1:重量不含马达。注2:当行程超过1600mm时,请向技术人员洽询。

选型提示

选型指南

IK系列 单轴机器人

IX系列 单轴机器人

BS系列 单轴机器人

TSH系列 单轴机器人

TSC系列 单轴机器人

IRV2/IRV3系列 直交机器人

RC系列 机器人控制器

参考资料

BSC-50

BSC-75

BSC-100

BSC-100N

BSC-125

BSC-180